

-Corrigé type de l'examen

- Ondes et Vibrations -

Questions de cours :

① L'expression de l'équation différentielle :

$$\ddot{x} + \omega_0^2 x = P_0 \cos(\bar{\omega}t) \quad \text{--- (1)}$$

Il s'agit d'une équation différentielle de seconde ordre à coefficients constants avec second membre :

La solution générale s'écrit :

$$x(t) = x_H(t) + x_p(t) \quad \text{--- (2)}$$

$x_H(t)$: est la solution homogène.

$x_p(t)$: est la solution particulière.

* La solution homogène :

Elle correspond à la solution de l'éq^t différentielle (1) sans second membre.

$$\ddot{x}_H + \omega_0^2 x_H = 0 \quad \text{--- (3)}$$

La solution de l'éq^t (3) est la solution trouvée pour les oscillations libres non-amorties

$$x_H(t) = A \cos(\omega_0 t + \varphi) \quad \text{--- (4)}$$

* La solution particulière (Régime permanent)

La solution particulière correspondant à

$$x_p(t) = A_f \cos(\bar{\omega}t + \beta) \quad \text{--- (5)}$$

II - Amplitude A_f ? :
pour des raisons pratiques, il est commode d'utiliser la notation complexe.

$$x_p(t) = A_f \cdot e^{i(\bar{\omega}t + \beta)} \quad \text{--- (1)} \quad (0.2)$$

$$P_0 \cos(\bar{\omega}t) \rightsquigarrow P_0 \cdot e^{i\bar{\omega}t} \quad \text{--- (2)} \quad (0.2)$$

- calculons la dérivée première puis la dérivée seconde de $x_p(t)$

$$\dot{x}_p(t) = iA_f \cdot \bar{\omega} \cdot e^{i(\bar{\omega}t + \beta)} \quad (0.2)$$

$$\ddot{x}_p(t) = -A_f \cdot \bar{\omega}^2 \cdot e^{i(\bar{\omega}t + \beta)} \quad \text{--- (3)} \quad (0.2)$$

On remplace dans (1), les eqts (1) (2) (3) (4). On trouve :

$$-A_f \cdot \bar{\omega}^2 \cdot \cancel{i\bar{\omega}t} \cdot \cancel{e^{i\beta}} + \omega_0^2 A_f \cancel{i\bar{\omega}t} \cdot \cancel{e^{i\beta}} = P_0 \cdot \cancel{e^{i\bar{\omega}t}}$$

$$A_f [\omega_0^2 - \bar{\omega}^2] = P_0 \cdot \cancel{e^{i\beta}} \quad \text{--- (4)} \quad (0.2)$$

Le conjugué de cette équation est :

$$A_f [\omega_0^2 + \bar{\omega}^2] = P_0 \cdot \cancel{e^{+i\beta}} \quad \text{--- (5)} \quad (0.2)$$

(4) x (5) :

$$A_f^2 (\omega_0^2 - \bar{\omega}^2)^2 = P_0^2 \quad (0.2)$$

$$A_f^2 = \frac{P_0^2}{(\omega_0^2 - \bar{\omega}^2)^2} \Leftrightarrow A_f = \frac{P_0}{\sqrt{\omega_0^2 - \bar{\omega}^2}} \quad (0.2)$$

On dérive par ω_0^2

$$A_f = \frac{P_0}{\omega_0^2} \cdot \frac{1}{1 - (\frac{\bar{\omega}}{\omega_0})^2} = A_{st} \cdot A' \quad \left. \begin{array}{l} A_{st}: \text{Amplitude statique} \\ A': \text{facteur de variation} \end{array} \right\}$$

A_{st} : Amplitude statique
 A' : facteur de variation

④ Siphonage β :

de l'éq't ④:

$$A_f (\omega_0^2 - \bar{\omega}^2) = P_0 \cdot e^{i\beta}$$

d'après formule d'Euler: $e^{i\beta} = \cos \beta - i \sin \beta$

S'écrit:

$$A_f (\omega_0^2 - \bar{\omega}^2) = P_0 (\cos \beta - i \sin \beta) \quad (0,25)$$

Donc:

$$\begin{aligned} A_f (\omega_0^2 - \bar{\omega}^2) &= P_0 \cos \beta && - \textcircled{6} \quad (0,25) \\ 0 &= -\sin \beta && - \textcircled{7} \quad \left\{ \begin{array}{l} \textcircled{4} / \textcircled{6} \\ \textcircled{7} \end{array} \right. \quad (0,25) \end{aligned}$$

$$\xrightarrow[0,25]{} \beta = 0 \quad \Rightarrow \quad \beta = \arctg(0) \quad \Rightarrow \quad \beta = 0 \quad (0,25)$$

La solution homogène s'écrit:

$$\begin{aligned} x_p(t) &= A_f \cdot \cos(\bar{\omega}t + \beta) \\ &= A_{st} \cdot A' \cos(\bar{\omega}t) \end{aligned}$$

$$x_p(t) = \frac{P_0}{\omega_0^2} \cdot \frac{1}{\left| 1 - \left(\frac{\bar{\omega}}{\omega_0} \right) \right|} \cos(\bar{\omega}t) \quad (0,25)$$

La solution générale de l'éq't ④ s'écrit:

$$x(t) = x_{H1}(t) + x_p(t)$$

$$x(t) = A \cdot \cos(\omega_0 t + \varphi) + A_{st} \cdot A' \cos(\bar{\omega}t) \quad (0,25)$$

EXERCICE :

I. L'équation différentielle des mvt:

1. Energie cinétique:

$$E_{CT} = E_C(m) + E_C(M) = \frac{1}{2} J(m) \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} Mx^2$$

$$J(m) = \frac{1}{2} m R^2 ; \quad x = R\dot{\theta}$$

$$E_{CT} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} m R^2 \right) \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} M R^2 \dot{\theta}^2$$

$$E_{CT} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} m R^2 + \frac{1}{2} M R^2 \right) \dot{\theta}^2 \quad (01)$$

2. Energie potentielle:

$$E_{PT} = E_P(\text{masse}) + E_P(\text{ressort})$$

$$= E_P(m) + E_P(M) + E_P(k)$$

$$= E_P(k) = \frac{1}{2} k x^2 = \frac{1}{2} K R^2 \dot{\theta}^2 \quad (0,2)$$

3. Lagrangien:

$$\mathcal{L} = E_{CT} - E_{PT} \quad (0,25)$$

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \left(\frac{1}{2} m R^2 + M R^2 \right) \dot{\theta}^2 - \frac{1}{2} K R^2 \dot{\theta}^2 \quad (0,25)$$

4. formalisme de Lagrange:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{\theta}} \right) - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \theta} = - \frac{\partial D}{\partial \theta}$$

$$\textcircled{025} \quad \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} \right) = \left(\frac{1}{2} m R^2 + M R^2 \right) \ddot{\theta} \quad \textcircled{025}$$

$$\textcircled{025} \quad - \frac{\partial L}{\partial \theta} = k R^2 \theta \quad \textcircled{025}$$

$$\textcircled{025} \quad - \frac{\partial D}{\partial \theta} = - C R^2 \theta \quad \textcircled{025} \quad / \quad D = \frac{1}{2} C \dot{x}^2 \quad \textcircled{025}$$

$$\dot{x} = R \dot{\theta} \quad \textcircled{025}$$

$$D = \frac{1}{2} C R^2 \dot{\theta}^2 \quad \textcircled{025}$$

$$\left(\frac{1}{2} m R^2 + M R^2 \right) \ddot{\theta} + C R^2 \theta + k R^2 \dot{\theta} = 0$$

$$\ddot{\theta} + \left(\frac{C R^2}{\frac{1}{2} m R^2 + M R^2} \right) \dot{\theta} + \left(\frac{k R^2}{\frac{1}{2} m R^2 + M R^2} \right) \theta = 0$$

$$\ddot{\theta} + \left(\frac{2C}{m + 2M} \right) \dot{\theta} + \left(\frac{2k}{m + 2M} \right) \theta = 0 \quad \textcircled{025}$$

$$2\lambda = \frac{2C}{m + 2M} \Rightarrow \lambda = \frac{C}{m + 2M} \quad \textcircled{025}$$

$$\omega_0^2 = \frac{2k}{m + 2M} \Rightarrow \omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{m + 2M}} \quad \textcircled{025}$$

II - Résolution de l'équation différentielle:

$$\left\{ \begin{array}{l} \theta(t=0) = \pi/2 \\ \dot{\theta}(t=0) = 0 \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \theta(t) = A \bar{e}^{\lambda t} \cos(\omega_a t + \varphi) / \omega_a = \sqrt{\omega_0^2 - \lambda^2} : \text{pseudo pulsation} \\ \textcircled{025} \end{array} \right.$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \dot{\theta}(t) = -\lambda A \bar{e}^{\lambda t} \cos(\omega_a t + \varphi) - A \bar{e}^{\lambda t} \omega_a \sin(\omega_a t + \varphi) \\ \textcircled{025} \end{array} \right.$$

Remplaçons t par 0 dans l'éq ① et ②

$$-\theta(t=0) = A \cdot e^0 \cos(\omega_a(0) + \varphi) \Leftrightarrow \theta(t=0) = A \cdot \cos \varphi = \frac{\pi}{5} \quad (Q21)$$

$$\dot{\theta}(t=0) = -\lambda \cdot A \cdot e^0 \cos(\omega_a(0) + \varphi) - A \cdot e^0 \omega_a \sin(\omega_a(0) + \varphi) \\ = 0 \quad (Q21)$$

$$\dot{\theta}(t=0) = -\lambda \cdot A \cdot \cos \varphi - A \cdot \omega_a \sin \varphi = 0$$

$$\operatorname{tg} \varphi = \frac{\sin \varphi}{\cos \varphi} \Rightarrow \sin \varphi = \operatorname{tg} \varphi \cdot \cos \varphi \quad (Q21)$$

$$-\lambda \underbrace{|A \cdot \cos \varphi|}_{\downarrow \frac{\pi}{5}} - \omega_a \cdot \underbrace{|A \cdot \cos \varphi| \operatorname{tg} \varphi}_{\downarrow \frac{\pi}{5}} = 0$$

$$-\lambda \cdot \frac{\pi}{5} - \omega_a \cdot \frac{\pi}{5} \cdot \operatorname{tg} \varphi = 0$$

$$-\lambda - \omega_a \cdot \operatorname{tg} \varphi = 0 \Rightarrow \operatorname{tg} \varphi = -\frac{\lambda}{\omega_a}$$

$$\varphi = \operatorname{arctg} \left(-\frac{1}{\omega_a} \right) \quad (Q21)$$

de l'équation ③:

$$A \cdot \cos \varphi = \frac{\pi}{5} \Rightarrow A = \frac{\pi}{5 \cos \varphi}$$

$$A = \frac{\pi}{5 \cos \left[\operatorname{arctg} \left(-\frac{1}{\omega_a} \right) \right]} \quad (Q21)$$

La solution s'écrit :

$$\theta(t) = A \cdot e^{j\omega_a t} \cos(\omega_a t + \varphi)$$

$$\theta(t) = \frac{\pi}{5 \cos \left[\operatorname{arctg} \left(-\frac{1}{\omega_a} \right) \right]} e^{j\omega_a t} \cos \left[\omega_a t + \operatorname{arctg} \left(-\frac{1}{\omega_a} \right) \right] \quad (Q21)$$

II- 06. Méthode de Conservation de l'énergie mécanique

$$E_m = E_G + E_T = \frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} m R^2 + M R^2 \right] \dot{\theta}^2 + \frac{1}{2} k R^2 \dot{\theta}^2$$

(0,21)

$$\frac{dE_m}{dt} = 0$$

(0,22)

$$\frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} m R^2 + M R^2 \right] \frac{d\dot{\theta}^2}{dt} + \frac{1}{2} k R^2 \frac{d\dot{\theta}^2}{dt} = 0$$

$$\frac{1}{2} \left[\frac{1}{2} m R^2 + M R^2 \right] (2\ddot{\theta}\dot{\theta}) + \frac{1}{2} k R^2 (2\ddot{\theta}\dot{\theta}) = 0$$

(0,23)

$$\left(\frac{1}{2} m + M \right) \ddot{\theta} + k \dot{\theta} = 0$$

$$\ddot{\theta} + \left(\frac{k}{\frac{1}{2} m + M} \right) \dot{\theta} = 0$$

(0,24)

$$\ddot{\theta} + \left(\frac{-k}{m + 2M} \right) \theta = 0 \quad \Leftrightarrow \quad \omega_0^2 = \frac{2k}{m + 2M}$$

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{2k}{m + 2M}}$$

(0,25)

Les Ondes :

$$\lambda = 20 \text{ cm} = 0,2 \text{ m}$$

$$f = 20 \text{ Hz}$$

$$\varphi = 0$$

Direction de propagation :

Dans le sens des (x) positifs \Rightarrow Onde Régressive

Le signe est \oplus entre (x) et (v) / $(x \oplus v)$

① Amplitude de la propagation de l'onde :

$$S(x, t) = S_0 \cos(k(x \pm vt) + \varphi)$$

Onde Régressive avec phase nulle $\varphi = 0$

$$S(x, t) = S_0 \cos(k(x + vt))$$

$$S(0, 0) = 2 \text{ cm} = 0,2 \text{ m}$$

$$= S_0 \cos(k(0 + 0)) = 0,2 \text{ m} \quad (0,5)$$

$$S_0 \underbrace{\cos(0)}_{=1} = 0,2 \text{ m}$$

$$S_0 = 0,2 \text{ m} \quad (0,5)$$

② Le nombre de la longueur d'onde (k)

$$k = \frac{2\pi}{\lambda} \quad (0,5); \text{ D'après la figure } (\lambda = 0,2 \text{ m})$$

$$= \frac{2\pi}{0,2}$$

$$k = 10\pi \quad (0,5)$$

⑤ So. l'écarté (v):

$$v = \lambda f = 0,2 \cdot 20 = 4 \text{ m/s}$$

(0,5)

Donc l'équation de la propagation d'onde s'écrit:

$$S(x,t) = S_0 \cos(k(x \pm vt) + \psi)$$

$$S(x,t) = 0,02 \cos(10\pi(x + 4t))$$

(0,5)

0,025
0,025